

## 運動学習ロボット制御・画像処理

<http://www.brain.kyutech.ac.jp/~miyamo/>

### 球駆動式全方向移動機構

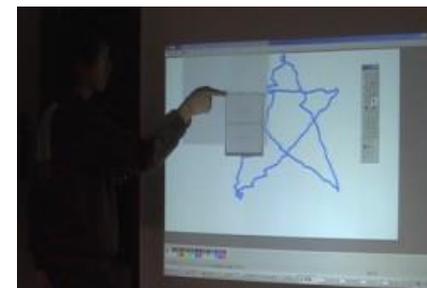
● 車輪の代わりに球体を用いた台車です。電動車椅子や自立移動ロボットへの応用を目指します。



球駆動式全方向移動機構

### 身振りで制御する自律移動ロボット

●ステレオカメラを用いたマーカレス身振り認識アルゴリズムや前方向移動機構を開発しています。



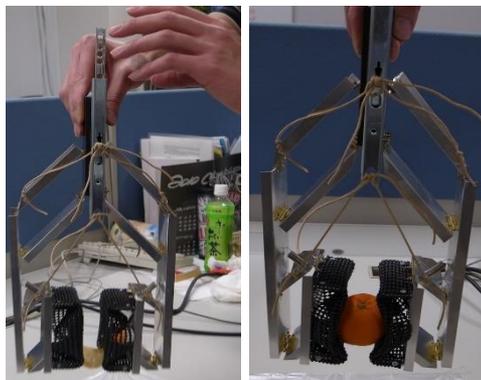
手によるプロジェクタ画面のマウス操作



マーカレス身振り認識

### 見まねロボット、スキル獲得ロボット、...

●見まねによる運動学習ロボットや自動的に学習してスキルを獲得するロボットの開発を目指します。



柔軟物把持機構  
ポテトチップス、みかん把持



身振りで制御するロボット